



## **Session Véhicules terrestres Quelles recherches après la Google car ?**

Depuis quelques mois, les annonces de la part des constructeurs concernant les futures mises au catalogue de véhicule autonomes se multiplient. Par ailleurs, les démonstrations impressionnantes de la Google Car et de la voiture Vislab, ainsi que la volonté affichée des pouvoirs publics de soutenir ces projets confirment le réalisme de ces annonces.

Dans ce débat au titre volontairement provocateur, nous voudrions inviter les participants et la communauté robotique à partager leur vision et leur questionnement sur cette réalité qui nous interpelle, à savoir :

- quels verrous scientifiques reste-t-il à lever ? La technologie rend elle caduque les nouveaux développements fondamentaux dans le domaine ?
- Comment garantir que les systèmes de perception, de localisation et de contrôle embarqués respectent une certaine sûreté de fonctionnement compatible avec les exigences de sécurité requis pour un déploiement sur nos routes ?
- Quel partage avec le conducteur et quelles interfaces homme-machine faut-il proposer pour assurer l'acceptabilité de celui-ci ?
- Les véhicules communicants et coopératifs apportent-ils une réelle plus-value en termes de sûreté de fonctionnement, de sécurité ou même d'optimisation du trafic ?
- Le déploiement de cartes de plus en plus précises et riches en terme de contenu est une réalité aujourd'hui, comment doit-on intégrer ces nouvelles potentialités pour l'autonomie des véhicules ?